

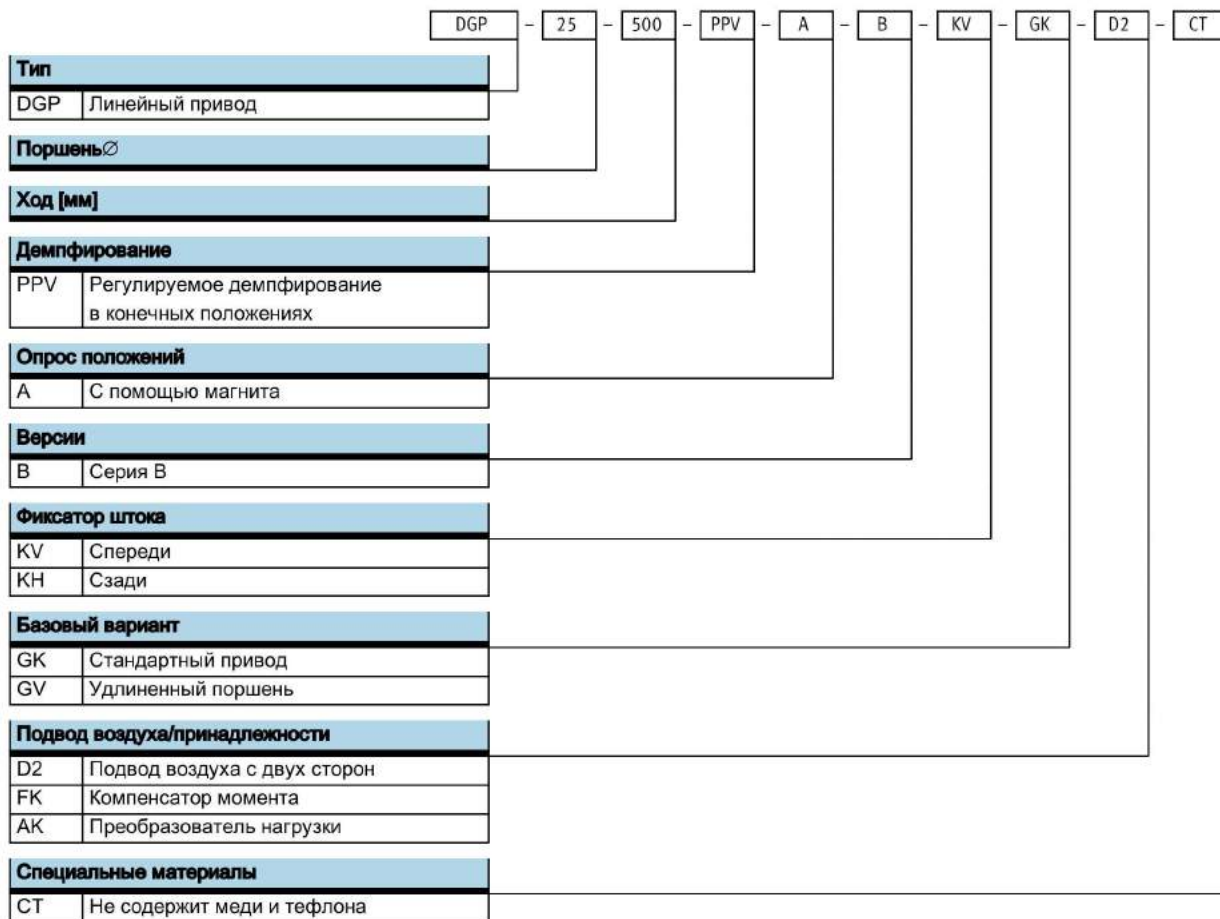
Линейные приводы DGP

Система обозначений

FESTO

Беспоршневые цилиндры
С механической связью

3.1

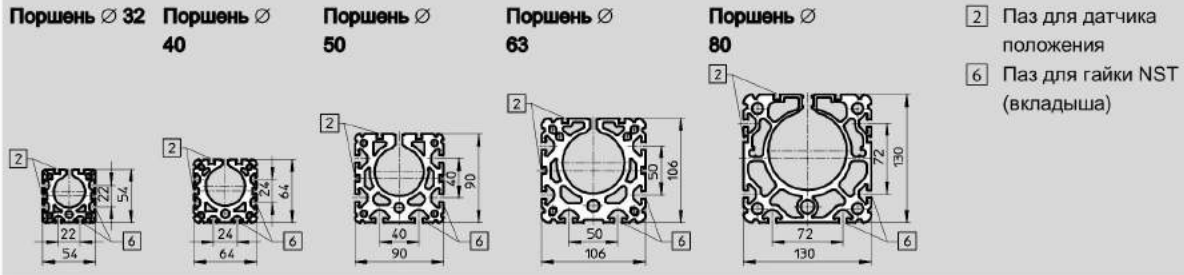


Линейные приводы DGP

Технические характеристики



Профиль корпуса



| \varnothing [мм] | B1 | B2 | B3 ± 0.2 | B4 | B5 | B6 | B11 | D2 \varnothing | D3 \varnothing ± 0.2 | D4 | D5 \varnothing H10 | D6 | EE | H1 | H2 |
|-----------------------|-----|-------|-----------------|----|----|----|-----|---------------------|----------------------------------|-----|----------------------------|----|---------|-----|-----|
| 32 | 54 | 35.8 | 19 | 46 | 21 | 40 | 9.5 | 4.3 | 5.2 | M5 | 8 | M5 | G $1/8$ | 72 | 66 |
| 40 | 64 | 45.7 | 21 | 53 | 28 | 49 | | | 6.5 | M6 | 10 | | G $1/4$ | 86 | 78 |
| 50 | 90 | 69.2 | 24 | 76 | 44 | 72 | 12 | 6.3 | 8.5 | M8 | 12 | M6 | G $1/4$ | 115 | 106 |
| 63 | 106 | 84.8 | | 89 | | 83 | | | | | | M8 | G $3/8$ | 131 | 122 |
| 80 | 130 | 102.5 | 36 | - | - | - | - | - | 12.2 | M12 | 20 | - | G $1/2$ | 174 | 158 |

| \varnothing [мм] | H3 | H4 | H5 | H6 | J1 | J2 | J3 | J4 | L1 $+0.9/-0.2$ | L2 $+0.3/-0.6$ | L3 | L4 | L5 | L6 |
|-----------------------|-------|------|----|-----|------|-----|------|-----|-------------------|-------------------|------|------|----|-----|
| 32 | 62 | 23 | 27 | 5.8 | 19 | 4.2 | 14 | 4.7 | 250 | 125 | 17 | 8.5 | 31 | 135 |
| 40 | 71.8 | 26.5 | 32 | 7.7 | 22 | 5 | 21 | 9.1 | 300 | 150 | 11.5 | 11.5 | | 171 |
| 50 | 99 | 36 | 45 | 9.7 | 31.8 | 6.8 | 29.3 | 6 | 350 | 175 | 14 | 14 | 34 | 206 |
| 63 | 115 | 44.5 | 53 | | 36 | 8 | 31 | 14 | 400 | 200 | | | | 234 |
| 80 | 140.5 | 51 | 65 | - | | | 33.3 | 3.6 | 520 | 260 | 19 | 19 | 45 | 334 |

| \varnothing [мм] | L7 | L8 | L9 | L10 ± 0.1 5 | L11 $+0.9/-0.2$ | L12 $+0.3/-0.6$ | L13 ± 0.1 | L14 ± 0.1 | L15 ± 0.1 | L16 ± 0.1 | L22 | T1 | T2 | T3 |
|-----------------------|-------------------|-------------------|-------------------|-----------------------|--------------------|--------------------|------------------|------------------|------------------|------------------|-----|------|----|------|
| 32 | 50 ± 0.1 | 100 ± 0.1 | 30 ± 0.1 | - | 380 | 190 | 180 | - | 160 | 230 | 265 | 13.2 | 3 | 7.5 |
| 40 | 70 ± 0.1 | 130 ± 0.1 | 40 ± 0.1 | | 470 | 235 | 160 | 250 | 220 | - | 341 | | 4 | 10.5 |
| 50 | 80 ± 0.1 | 150 ± 0.1 | 50 ± 0.1 | | 550 | 275 | 280 | - | 250 | 350 | 406 | 15.2 | 6 | 12.5 |
| 63 | 110 ± 0.1 | 190 ± 0.1 | 70 ± 0.1 | | 650 | 325 | 380 | | 310 | 430 | 484 | 21.2 | | |
| 80 | 180 ± 0.15 | 230 ± 0.15 | 115 ± 0.15 | 60 | - | - | - | | - | - | - | - | - | 19 |

Беспоршневые цилиндры
С механической связью

3.1

Линейные приводы DGP

Технические характеристики

FESTO

Функция



- \varnothing - Диаметр
18 ... 80 мм
- | - Ход
1 ... 3000 мм

Наборы изнашивающихся частей
→ 1/3.1-46



| Основные характеристики | | | | | | | |
|----------------------------------|---|-------------------------------|---------------------------|-------------------------------|----|-------------------------------|-------------------------------|
| Поршень \varnothing | 18 | 25 | 32 | 40 | 50 | 63 | 80 |
| Конструкция | Активный пневматический линейный привод | | | | | | |
| Защита от проворота/направляющая | Корпус из профиля с пазами | | | | | | |
| Режим работы | Двустороннего действия | | | | | | |
| Принцип привода | Механическая связь (паз) | | | | | | |
| Положение монтажа | Любое | | | | | | |
| Присоединительная резьба | M5 | G ¹ / ₈ | | G ¹ / ₄ | | G ³ / ₈ | G ¹ / ₂ |
| Длина хода [мм] | 10 ... 1800 | | 10 ... 3000 ¹⁾ | | | | |
| Демпфирование (PPV) | Регулируемое демпфирование в конце хода | | | | | | |
| Длина демпфирования [мм] | 16 | 18 | 20 | 30 | | | 83 |
| Опрос положений | С помощью магнита | | | | | | |

1) При ходе свыше 2000 мм установку привода следует осуществлять уплотнительной полосой вниз; большие хода возможны по заказу.

| Условия рабочей и окружающей среды | | | | | | | |
|---|---|----|----|-----------|----|----|----|
| Поршень \varnothing | 18 | 25 | 32 | 40 | 50 | 63 | 80 |
| Рабочая среда | Фильтрованный сжатый воздух, с маслом или без масла | | | | | | |
| Рабочее давление [бар] | 2 ... 8 | | | 1.5 ... 8 | | | |
| Окружающая температура ¹⁾ [°C] | -10 ... +60 | | | | | | |

1) Обратите внимание на диапазон работы датчиков

| Усилия [Н] и энергия удара [Дж] | | | | | | | |
|----------------------------------|--------------|-----|-----|-----|------|------|------|
| Поршень \varnothing | 18 | 25 | 32 | 40 | 50 | 63 | 80 |
| Теоретическое усилие при 6 барах | 153 | 295 | 483 | 754 | 1178 | 1870 | 3016 |
| Энергия удара | → 1 / 3.1-39 | | | | | | |

| Вес [кг] | | | | | | | |
|----------------------------------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| Поршень \varnothing | 18 | 25 | 32 | 40 | 50 | 63 | 80 |
| Базовый вес при ходе 0 мм | 0.46 | 0.84 | 1.55 | 2.65 | 5.88 | 9.1 | 17.3 |
| Дополнительный вес на 10 мм хода | 0.016 | 0.036 | 0.041 | 0.057 | 0.111 | 0.148 | 0.158 |
| Перемещаемая нагрузка | 0.08 | 0.18 | 0.32 | 0.55 | 1.55 | 1.76 | 5.0 |